Mathématiques 1

PC

2015

CONCOURS CENTRALE•SUPÉLEC

4 heures — Calculatrices autorisées

Dans ce problème, $\mathbb{K}$ désigne le corps $\mathbb{R}$ ou le corps $\mathbb{C}$ et E est un $\mathbb{K}$-espace vectoriel non nul.

Si f est un endomorphisme de E, pour tout sous-espace F de E stable par f on note f_F l'endomorphisme de F induit par f, c'est-à-dire défini sur F par $f_F(x) = f(x)$ pour tout x dans F.

Pour tout endomorphisme f d'un $\mathbb{K}$-espace vectoriel E on définit la suite $(f^k)_{k\in\mathbb{N}}$ des puissances de f par

$$\begin{cases} f^0 = \mathrm{Id}_E \\ f^{k+1} = f \circ f^k = f^k \circ f \quad \text{pour tout } k \text{ dans } \mathbb{N} \end{cases}$$

On note $\mathbb{K}[X]$ l'espace vectoriel sur $\mathbb{K}$ des polynômes à coefficients dans $\mathbb{K}$ et, pour tout n de $\mathbb{N}$, $\mathbb{K}_n[X]$ le sous-espace de $\mathbb{K}[X]$ des polynômes de degré au plus égal à n.

Pour $n \geqslant 1$, $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est l'espace des matrices carrées à n lignes et à éléments dans $\mathbb{K}$ et $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ est l'espace des matrices colonnes à n lignes et à éléments dans $\mathbb{K}$.

I Première partie

Dans cette partie, f est un endomorphisme d'un $\mathbb{K}$-espace vectoriel E.

I.A – Montrer qu'une droite F engendrée par un vecteur u est stable par f si et seulement si u est un vecteur propre de f.

I.B –

I.B.1) Montrer qu'il existe au moins deux sous-espaces de E stables par f et donner un exemple d'un endomorphisme de $\mathbb{R}^2$ qui n'admet que deux sous-espaces stables.

I.B.2) Montrer que si E est de dimension finie $n \geqslant 2$ et si f est non nul et non injectif, alors il existe au moins trois sous-espaces de E stables par f et au moins quatre lorsque n est impair.

Donner un exemple d'endomorphisme de $\mathbb{R}^2$ qui n'admet que trois sous-espaces stables.

I.C –

I.C.1) Montrer que tout sous-espace engendré par une famille de vecteurs propres de f est stable par f. Préciser l'endomorphisme induit par f sur tout sous-espace propre de f.

I.C.2) Montrer que si f admet un sous-espace propre de dimension au moins égale à 2 alors il existe une infinité de droites de E stables par f.

I.C.3) Que dire de f si tous les sous-espaces de E sont stables par f ?

I.D – Dans cette sous-partie, E est un espace de dimension finie.

I.D.1) Montrer que si f est diagonalisable alors tout sous-espace de E admet un supplémentaire dans E stable par f.

On pourra partir d'une base de F et d'une base de E constituée de vecteurs propres de f.

I.D.2) Montrer que si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ et si tout sous-espace de E stable par f admet un supplémentaire dans E stable par f, alors f est diagonalisable.

Qu'en est-il si $\mathbb{K} = \mathbb{R}$?

II Deuxième partie

Dans cette partie, n et p sont deux entiers naturels au moins égaux à 2, f est un endomorphisme diagonalisable d'un $\mathbb{K}$-espace vectoriel E de dimension n, qui admet p valeurs propres distinctes $\{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$ et, pour tout i dans $[\![1,p]\!]$, on note E_i le sous-espace propre de f associé à la valeur propre λ_i.

II.A – Il s'agit ici de montrer qu'un sous-espace F de E est stable par f si et seulement si $F = \bigoplus_{i=1}^{p}(F \cap E_i)$.

II.A.1) Montrer que tout sous-espace F de E tel que $F = \bigoplus_{i=1}^{p}(F \cap E_i)$ est stable par f.

II.A.2) Soit F un sous-espace de E stable par f et x un vecteur non nul de F.

Justifier l'existence et l'unicité de $(x_i)_{1\leqslant i\leqslant p}$ dans $E_1 \times \dots \times E_p$ tel que $x = \sum_{i=1}^{p} x_i$.

II.A.3) Si on note $H_x = \{i \in [\![1,p]\!] \mid x_i \neq 0\}$, H_x est non vide et, quitte à renuméroter les valeurs propres (et les sous-espaces propres), on peut supposer que $H_x = [\![1,r]\!]$ avec $1 \leqslant r \leqslant p$. Ainsi on a $x = \sum_{i=1}^{r} x_i$ avec $x_i \in E_i \setminus \{0\}$ pour tout i de $[\![1,r]\!]$.

On note $V_x = \mathrm{Vect}(x_1, ..., x_r)$.

Montrer que $\mathcal{B}_x = (x_1, ..., x_r)$ est une base de V_x.

II.A.4) Montrer que pour tout j de $[\![1,r]\!]$, $f^{j-1}(x)$ appartient à V_x et donner la matrice de la famille $\left(f^{j-1}(x)\right)_{1\leqslant j\leqslant r}$ dans la base $\mathcal{B}_x$.

II.A.5) Montrer que $\left(f^{j-1}(x)\right)_{1\leqslant j\leqslant r}$ est une base de V_x.

II.A.6) En déduire que pour tout i de $[\![1,p]\!]$, x_i appartient à F et conclure.

II.B – Dans cette sous-partie, on se place dans le cas où $p = n$.

II.B.1) Préciser la dimension de E_i pour tout i dans $[\![1,p]\!]$.

II.B.2) Combien y a-t-il de droites de E stables par f ?

II.B.3) Si $n \geqslant 3$ et $k \in [\![2, n-1]\!]$, combien y a-t-il de sous-espaces de E de dimension k et stables par f ?

II.B.4) Combien y a-t-il de sous-espaces de E stables par f dans ce cas ? Les donner tous.

III Troisième partie

III.A – On considère l'endomorphisme D de dérivation sur $\mathbb{K}[X]$ défini par $D(P) = P'$ pour tout P dans $\mathbb{K}[X]$.

III.A.1) Vérifier que pour tout n de $\mathbb{N}$, $\mathbb{K}_n[X]$ est stable par D et donner la matrice A_n de l'endomorphisme induit par D sur $\mathbb{K}_n[X]$ dans la base canonique de $\mathbb{K}_n[X]$.

III.A.2) Soit F un sous-espace de $\mathbb{K}[X]$, de dimension finie non nulle, stable par D.

a) Justifier l'existence d'un entier naturel n et d'un polynôme R de degré n tels que $R \in F$ et $F \subset \mathbb{K}_n[X]$.

b) Montrer que la famille $\left(D^i(R)\right)_{0\leqslant i\leqslant n}$ est une famille libre de F.

c) En déduire que $F = \mathbb{K}_n[X]$.

III.A.3) Donner tous les sous-espaces de $\mathbb{K}[X]$ stables par D.

III.B – On considère un endomorphisme f d'un $\mathbb{K}$-espace vectoriel E de dimension $n \geqslant 2$ tel que $f^n = 0$ et $f^{n-1} \neq 0$.

III.B.1) Déterminer l'ensemble des vecteurs u de E tels que la famille $\mathcal{B}_{f,u} = \left(f^{n-i}(u)\right)_{1\leqslant i\leqslant n}$ soit une base de E.

III.B.2) Dans le cas où $\mathcal{B}_{f,u}$ est une base de E, quelle est la matrice de f dans $\mathcal{B}_{f,u}$?

III.B.3) Déterminer une base de E telle que la matrice de f dans cette base soit A_{n-1}.

III.B.4) Donner tous les sous-espaces de E stables par f. Combien y en a-t-il ? Donner une relation simple entre ces sous-espaces stables et les noyaux $\ker(f^i)$ pour i dans $[\![0,n]\!]$.

IV Quatrième partie

Dans cette partie, n est un entier naturel non nul, M est dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et f est l'endomorphisme de $E = \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ défini par $f(X) = MX$ pour tout X de E.

IV.A – Si on note $X_i = \begin{pmatrix} \delta_{1,i} \\ \vdots \\ \delta_{n,i} \end{pmatrix}$ où $\delta_{k,l} = \begin{cases} 1 & \text{si } k = l \\ 0 & \text{si } k \neq l \end{cases}$ et $\mathcal{B}_n = (X_i)_{1\leqslant i\leqslant n}$ la base canonique de E, quelle est la matrice de f dans $\mathcal{B}_n$?

IV.B – Montrer que si n est impair, alors f admet au moins une valeur propre réelle.

IV.C – Dans cette question, $\lambda = \alpha + \mathrm{i}\beta$, avec (α, β) dans $\mathbb{R}^2$, est une valeur propre non réelle de M et Z de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$, non nul est tel que $MZ = \lambda Z$.

Si $M = (m_{i,j})_{\substack{1\leqslant i\leqslant n \\ 1\leqslant j\leqslant n}}$ on note $\overline{M} = (m'_{i,j})_{\substack{1\leqslant i\leqslant n \\ 1\leqslant j\leqslant n}}$ avec $m'_{i,j} = \overline{m}_{i,j}$ (conjugué du nombre complexe $m_{i,j}$) pour tout (i,j) de $[\![1,n]\!]^2$ et si $Z = \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}$ on note $\overline{Z} = \begin{pmatrix} z'_1 \\ \vdots \\ z'_n \end{pmatrix}$ avec $z'_i = \overline{z}_i$ pour tout i de $[\![1,n]\!]$.

On pose $X = \dfrac{1}{2}(Z + \overline{Z})$ et $Y = \dfrac{1}{2\mathrm{i}}(Z - \overline{Z})$.

IV.C.1) Vérifier que X et Y sont dans E et montrer que la famille (X, Y) est libre dans E.

IV.C.2) Montrer que le plan vectoriel F engendré par X et Y est stable par f et donner la matrice de f_F dans la base (X, Y).

IV.D – Que penser de l'affirmation : « tout endomorphisme d'un espace vectoriel réel de dimension finie admet au moins une droite ou un plan stable » ?

IV.E – Existe-t-il un endomorphisme de $\mathbb{R}[X]$ n'admettant ni droite ni plan stable ?

IV.F – Dans cette question on considère le système différentiel linéaire $\mathcal{S} : X' = AX$ associé à la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 0 \\ 1 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

On appelle *trajectoires de* $\mathcal{S}$ les arcs de l'espace $\mathbb{R}^3$ paramétrés par les solutions de $\mathcal{S}$. On veut déterminer les trajectoires rectilignes et les trajectoires planes de $\mathcal{S}$.

IV.F.1) Construire une matrice P inversible et une matrice $T = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & 0 \\ -\beta & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix}$ avec (α, β, γ) dans $(\mathbb{R}^*)^3$ telles que $P^{-1}AP = T$ et déterminer un plan F et une droite G stables par l'endomorphisme de $\mathbb{R}^3$ canoniquement associé à A et supplémentaires dans $\mathbb{R}^3$.

IV.F.2) Déterminer l'unique solution du problème de Cauchy $\mathcal{P}_U : \begin{cases} X' = AX \\ X(0) = U \end{cases}$ lorsque U appartient à G.

IV.F.3) Pour tout $\sigma = (a, b)$ de $\mathbb{R}^2$, on considère le problème de Cauchy $\mathcal{C}_\sigma : \begin{cases} x' = -x + 2y \\ y' = -2x - y \\ x(0) = a, \ y(0) = b \end{cases}$ et $\varphi = (x, y)$ dans $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^2)$ l'unique solution de $\mathcal{C}_\sigma$.

Préciser $x'(0)$ et $y'(0)$; montrer que x et y sont solutions d'une même équation différentielle linéaire homogène du second ordre à coefficients constants et ainsi en déduire φ en fonction de a et de b.

IV.F.4) Déterminer les trajectoires rectilignes et les trajectoires planes du système différentiel $X' = AX$.

V Cinquième partie

Dans cette partie E est un espace vectoriel réel de dimension n muni d'une base $\mathcal{B} = (\varepsilon_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}$.

On considère un endomorphisme f de E et on note A sa matrice dans la base $\mathcal{B}$.

V.A –

V.A.1) Montrer qu'il existe un unique produit scalaire sur E pour lequel $\mathcal{B}$ est orthonormée.

Ce produit scalaire est noté de manière usuelle par $\langle u, v \rangle$ ou plus simplement $u \cdot v$ pour tout (u, v) de E^2.

V.A.2) Si u et v sont représentés par les matrices colonnes respectives U et V dans la base $\mathcal{B}$, quelle relation simple existe-t-il entre $u \cdot v$ et le produit matriciel ${}^tUV$ (où ${}^tU$ est la transposée de U) ?

V.B – Soit H un hyperplan de E et D son supplémentaire orthogonal.

Si (u) est une base de D et si U est la matrice colonne de u dans $\mathcal{B}$, montrer que H est stable par f si et seulement si U est un vecteur propre de la transposée de A.

V.C – Déterminer ainsi le(s) plan(s) stable(s) de f lorsque $n = 3$ et A est la matrice considérée en IV.F.

V.D – Dans cette question, E est un espace vectoriel réel de dimension n et f est un endomorphisme de E.

V.D.1) Montrer que si f est diagonalisable alors il existe n hyperplans de E, $(H_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}$, tous stables par f tels que $\displaystyle\bigcap_{i=1}^{n} H_i = \{0\}$.

V.D.2) Un endomorphisme f de E pour lequel il existe n hyperplans de E stables par f et d'intersection réduite au vecteur nul est-il nécessairement diagonalisable ?

• • • FIN • • •

